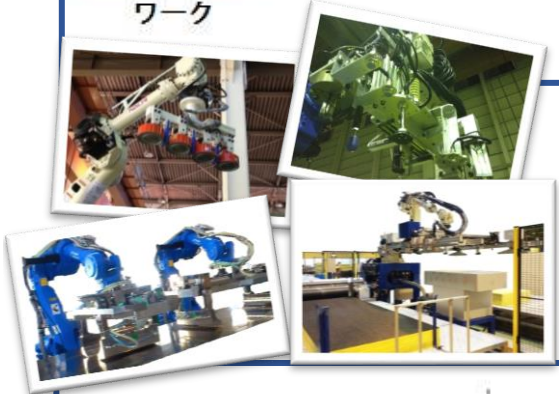
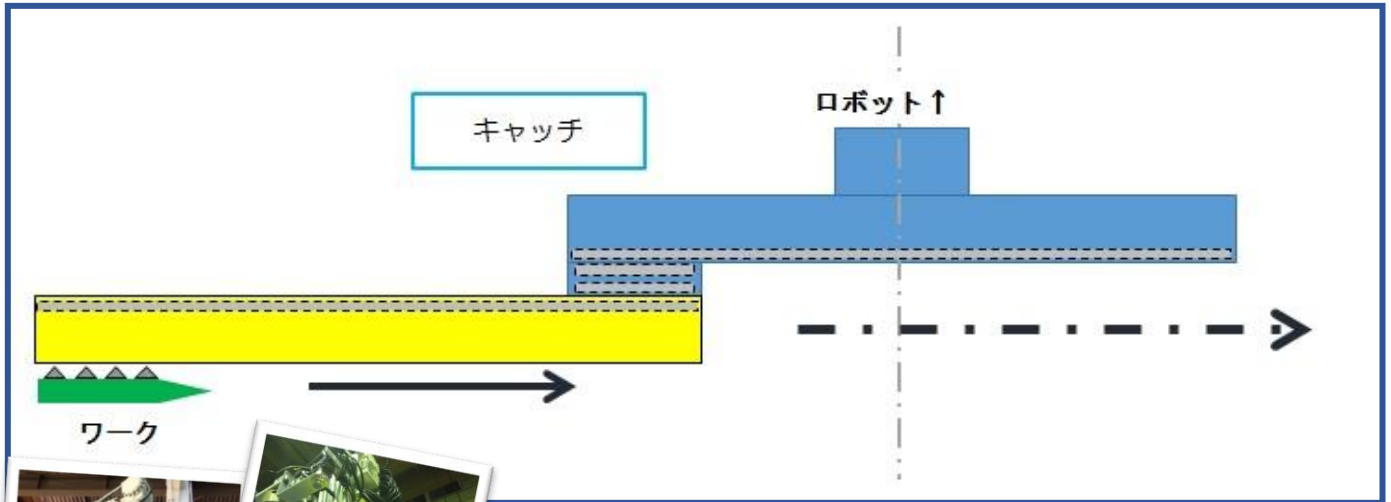
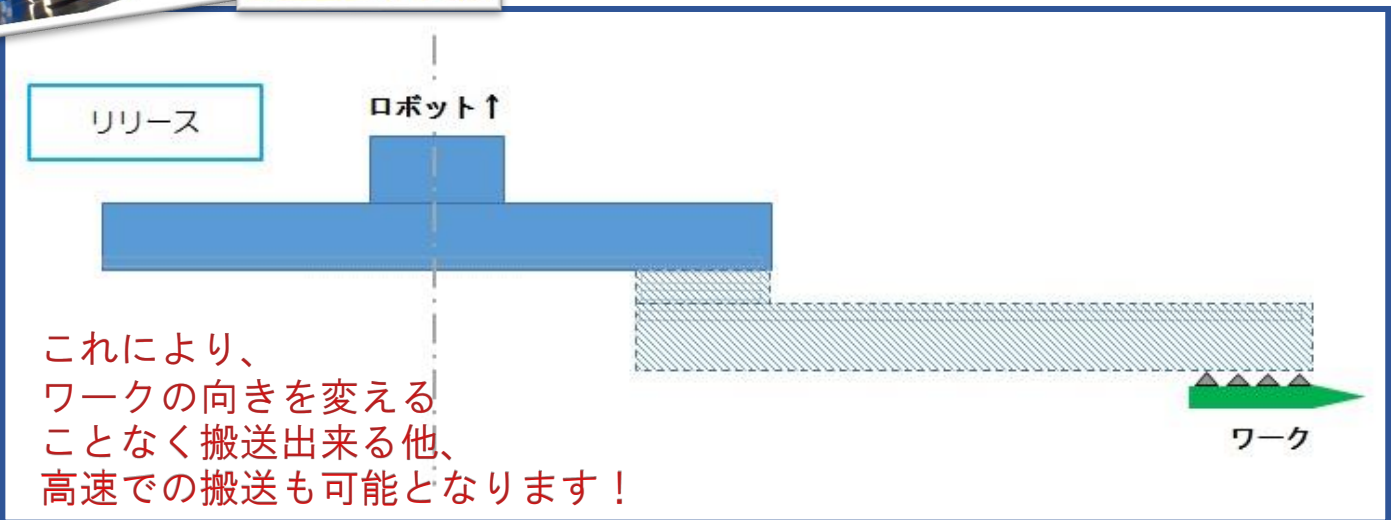




新たなロボットハンドの事例として、高速搬送ハンドをご紹介します。  
ハンド自体の搬送能力を高めることで、工程間搬送やプレス投入に最適です。



従来はロボットハンドの回転等により搬送の向きを変更していた所、ハンドのスライド機構を増やすことで、ロボットの動きを必需としない搬送が可能となります。



これにより、  
ワークの向きを変える  
ことなく搬送出来る他、  
高速での搬送も可能となります！

- \*スライド動作による搬送で、長距離搬送が可能
- \*従来に比べ、搬送時間を短縮
- \*ロボットティーチングも簡単に

お気軽にご連絡ください